

(19) World Intellectual Property Organization
International bureau

WIPO
OMPI

(43) International Publication Date
6 October 2005 (06.10.2005)

PCT

(10) International Publication Number
WO 2005/093141 A1

(51) International Patent Classification⁷: D01H 1/32

Philippe [FR/FR]; 15 Chemin du Setty, F-26800
Etoile sur Rhône (FR).

(21) International Application Number:

PCT/FR2005/050151

(74) Agent: THIVILLIER, Patrick; Cabinet Laurent et
Charras, 3 place de l'Hôtel de Ville, B.P. n° 203, F-
42005 Saint Etienne Cedex 1 (FR).

(22) International Filing Date: 9 March 2005 (09.03.2005)

(25) Filing Language:

French

(26) Publication Language:

French

(30) Priority Data:

0450559 22 March 2004 (22.03.2004) FR

(71) Applicant (for all designated States except US): RIETER
TEXTILE MACHINEREY FRANCE [FR/FR]; Allée
Charles Baron, Z.I. les Auréats, F-26014 Valence
Cedex (FR).

(81) Designated States (unless otherwise indicated, for every
kind of national protection available): AE, AG, AL,
AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA,
CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE,
EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN,
IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU,
LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI,
NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE,
SG, SK, SL, SM, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA,
UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(72) Inventor; and

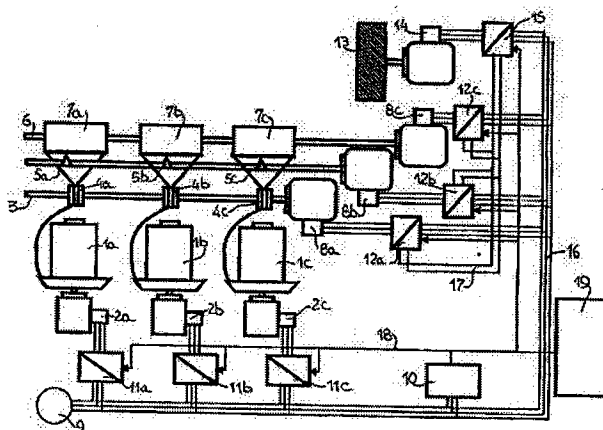
(75) Inventor/Applicant (for US only): POTHIER,

(84) Designated States (unless otherwise indicated, for every
kind of regional protection available): ARIPO (BW, GH

[continued next page]

(54) Title: DEVICE FOR MANAGING AN ELECTRICAL POWER FAILURE IN, IN PARTICULAR, A YARN
TRANSFORMATION TEXTILE MACHINE

(54) Titre : DISPOSITIF DE GESTION D'UNE COUPURE D'ALIMENTATION ELECTRIQUE DANS UNE MACHINE
TEXTILE NOTAMMENT DE TRANSFORMATIONS DE FILS



(57) Abstract: The device comprises: means for advancing the yarns subjected to the action of motor devices controlled by frequency converters or changers (12a, 12b) supplied by a common direct current bus (17); a monitoring/control system (19) supplied by the same direct current bus; and means for processing the yarns provided in the form of power spindles (1a, 1b, 1c), particularly being subjected to the action of individual motor devices controlled by frequency converters or changers (11a, 11b, 11c). The power spindles (1a, 1b, 1c) are not supplied by the direct current bus, but are self-powered and autonomous. The set of yarn advancing elements are on the direct current bus (17) whose supply is maintained by a flywheel (13) so that the two systems are, in total, electrically independent, and only the value of the ramps of both avoids any voltage fault.

[continued next page]

GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), Eurasian (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), European (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

- *before expiry of the time allowed for amendment of the claims, will be republished if amendments are received.*

For two-letter codes and other abbreviations, refer to the "Guidance Notes on Codes and Abbreviations" appearing at the beginning of each regular issue of the PCT Gazette.

Published:

- *with international search report*



(57) Abrégé : Le dispositif comprend : - des moyens pour faire avancer les fils assujettis à des organes moteur pilotés par des convertisseurs ou variateurs de fréquence (12a), (12b) alimentés par un bus continu commun (17) ; - un système de contrôle/commande (19) alimenté par le même bus continu ; - des moyens de traitement des fils sous forme de motobroches (1a), (1b), (1c) notamment, assujetties à des organes moteur individuels pilotés par des convertisseurs ou variateurs de fréquence (11a), (11b), (11c) ; - les motobroches (1a), (1b), (1c) ne sont pas alimentées par le bus commun mais auto-alimentées et autonomes ; - l'ensemble des éléments d'avancement des fils sont sur le bus commun (17) qui est maintenu alimenté par un volant d'inertie (13), de sorte que les deux systèmes sont totalement indépendants énergiquement, seule la valeur des rampes de l'un et l'autre évite tout défaut de tension.